Темирбеков Ж.Т.

ПУТИ УЛУЧШЕНИЯ ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ АВТОМОБИЛЬНОГО И ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНОГО ТРАНСПОРТА НА ОСНОВЕ ФОРМИРОВАНИЯ ТРАНСПОРТНЫХ ЛОГИСТИЧЕСКИХ ЦЕПЕЙ

Zh.T. Temirbekov

WAYS OF IMPROVEMENT OF INTERACTION OF MOTOR AND RAILWAY TRANSPORT ON THE BASIS OF FORMATION OF TRANSPORT LOGISTIC CHAINS

УДК:656. 13.071

В статье рассмотрен алгоритм разработки календарного плана погрузки и подвоза грузов при формировании транспортных логистических цепей в смешанном сообщении.

In article the algorithm of development of the planned schedule of loading and a supply of freights is considered when forming transport logistic chains in the mixed message.

Для разработки календарного плана погрузки и подвоза грузов при формировании транспортных логистических цепей в смешанном сообщении определяются множество моментов отправления транспортных средств с грузом от грузоотправителей и их прибытия в транспортно-логистический центр. Для выполнения условия четкого взаимодействия автомобильного и железнодорожного транспорта, необходимо, чтобы первые транспортные средства начали поступать под перегрузку в транспортно-логистический центр после завершения погрузочно-выгрузочных операций с грузом на погрузочно-разгрузочном пункте центра, а также с транспортными средствами, находящимися в ожидании выгрузки в

транспортно-логистическом центре. Дата поступления транспортных средств в транспортно-логистический центр \ddot{a} \ddot{a} \ddot{a} \ddot{a} определяется по формуле [1,2,3]

$$\underline{A}_{\text{BET}}^{\text{TOCT}} = \underline{A}_{\text{BET}}^{\text{TP}} + \underline{T}_{\text{TAU}} + \underline{T}_{\text{BET}}^{\text{OK}} - t_{mexn} ,$$
(1)

где \ddot{A} $\ddot{\hat{a}}$ дата прибытия состава; tmexn продолжительность выполнения технологических операций в процессе передачи

транспортных средств с грузом на перегрузку в транспортно-логистический центр; продолжительность погрузки груза, находящегося в транспортно-логистическом центре; продолжительность погрузки груза, находящегося в транспортных средствах в ожидании выгрузки.

Для каждого грузоотправителя устанавливается время доставки до пункта назначения с учетом подачи в транспортнологистический центр по формуле

$$t_{\dot{1}} = \frac{L_1}{V} \tag{2}$$

где ti - время движения транспортных средств с грузом от i-ого грузоотправителя до транспортнологистического центра, суток; Li - расстояние перевозки от i-ого грузоотправителя до транспортнологистического центра, км; V - скорость движения транспортных средств, км/час.

Таким образом, дата отправления транспортных средств с і-ого грузоотправителя с прибытием в d-i день календарного плана погрузки определяется по формуле

$$t_{id}^{omnp} = A_{aar}^{noom} - t_i$$
 (3)

В результате формируется совокупность множества моментов отправления транспортных средств от грузоотправителей, представленная в таблице 1.

Если данные, представленные в таблице 1, необходимы для организации отправления транспортных средств от грузоотправителей, то для организации движения транспортных средств с грузом до транспортно-логистического центра по принципу «точно в срок», необходимо сформировать совокупность множества моментов календарного прибытия транспортных средств с грузом в транспортно-логистический центр (таблица 2).

Таблица 1 Множество моментов отправления транспортных средств от грузоотправителей

грузо- отправи- тели	Моменты отправления транспортных средств от грузоотправителей				
	1	2		S	
1	t ₁₁ omnp	t ₁₂ omnp		t _{s1}	
2	t ₁₂ omnp	t ₂₂ omnp		t _{s2} omnp	
3	t ₁₃	t ₂₃	•••	t ₅₃ omnp	
14.1.4		A			
n	tin tin	tomnp tom		tomnp	

Таблица 2 Множество моментов прибытия транспортных средств с грузом в транспортно-логистический центр

грузо- отправи- тели	Моменты прибытия транспортных средств с грузом в транспортно- логистический центр					
	1	2		S		
1	t ₁₁	t ₂₁		t _{si}		
2	tπp 12	± πp		\$ 12		
3	t ^{np}	t 22		t ^{mp} 33		
n	în în	t _{2n}		t mp		

Алгоритм разработки календарного плана погрузки и подвоза грузовприведен на рисунке 1.



Рис. 1. Алгоритм разработки календарного плана погрузки и подвоза грузов

Литератур:

- 1. Балалаев, А.С. Методология формирования транспортных логистических цепей. Научная монография/А.С. Балалаев, Р.Г. Леонтьев. Хабаровск: издательство ДВГУПС, 2009. 202 с.
- 2. Бусленко К. П. Моделирование сложных систем. М.: Наука, 1988.
- 3. Персианов В.А., Скалов К.Ю., Усков Н.С. Моделирование транспортных систем. -М.: Транспорт, 1972,208 с.

Рецензент: д.т.н., профессор Маткеримов Т.Ы.