

*Зулпуев А.М., Насиров М.Т.***КӨП КАБАТТУУ ИМАРАТТАРДЫН ЖУК КӨТӨРҮМДҮҮЛҮК СИСТЕМАСЫНЫН  
ЭСЕПТӨӨ МОДЕЛИ***Зулпуев А.М., Насиров М.Т.***РАСЧЕТНЫЕ МОДЕЛИ НЕСУЩИХ СИСТЕМ МНОГОЭТАЖНЫХ ЗДАНИЙ***A.M. Zulpuev, M.T. Nasirov***THE ESTIMATED MODEL BEARING SYSTEMS OF MULTI-STOREY BUILDINGS**

УДК: 624.012.45

*Бул статьяда дискреттик эсептөө моделинин жана анын негизинде эсептөө-техникасы үчүн, бетон жана арматуралардын «напряжения-деформация» катышынын негизинде убактылуу жана узак убакыттагы жук берүүсүнүн бир мезгилдеги таасирин эске алуу менен программа иштелип чыккан.*

*В данной статье описывается разработка дискретных расчетных моделей и на их основе создание программы для электронно-вычислительной техники с учетом соотношения «напряжение-деформация» для бетона и арматуры при однократном нагружении кратковременной и длительной нагрузкой.*

*This article aims to work out discrete calculating models and on their basis to make up an electronic calculating program taking into consideration the correlation «tension-deformation» for concrete and reinforcement at single loading by short-time and long-time loads.*

В настоящее время установилась следующая классификация расчетных моделей для несущих систем многоэтажных зданий: непрерывная, дискретно-непрерывная и дискретная.

Непрерывные модели, в которых здание представляется сплошной многоконтурной (много-связной) призматической оболочкой, не получили широкого распространения из-за специфики моделируемых несущих систем многоэтажных зданий. Многоэтажные здания представляют совокупность дискретно расположенных элементов, объединенных податливыми связями и изрезанных оконными и дверными проемами. В этой модели приходится делать двойной переход, вначале непрерывизируя дискретные признаки несущей системы, а затем вновь дискретизируя полученные результаты.

Развитие локальных неупругих деформаций в сечениях или возникновение сосредоточенных смещений в связях между элементами приводят к значительным осложнениям в использовании непрерывных моделей. Непрерывные модели в расчетах современных многоэтажных зданий применяются все реже, уступая место дискретно-непрерывной и дискретной моделям.

Для расчета несущих систем многоэтажных зданий широко распространена дискретно-непрерывная модель, детально разработанная в трудах [2], которыми положено научное направление, развиваемое далее в различных работах, в результате чего удалось охватить практически все расчетные задачи, выдвигаемые практикой проектирования.

Согласно [2], дискретно-непрерывная расчетная модель предполагает непрерывизацию по вертикали, что характерно, прежде всего для зданий большой этажности с компактным планом, эту модель составляют дискретные вертикальные элементы – столбы (глухие стены, простенки, диафрагмы и ядра жесткости и т.д.) и податливые непрерывно распределенные по высоте продольные связи (перемычки, закладные детали, участки перекрытий, ригели и т.д.); поперечные связи (перекрытия) принимаются чаще всего недеформируемыми в своей плоскости, однако это допущение по мере развития теории и накопления данных заменяется другим, учитывающим податливость перекрытий в своей плоскости. Важнейшим элементом в этой теории являются продольные связи с различным конструктивным оформлением, характеристики жесткости (податливости) этих связей в упругой или упругопластической стадии работы определяются аналитически или на основе экспериментальных данных в виде аналитических или табличных зависимостей.

Дискретное представление столбов, в том числе и для замкнутых в плане участков, например ядер жесткости, позволяет выявить деформацию горизонтальных сечений несущей системы и стесненное кручение, вызывающее бимоментное напряженно-деформированное состояние.

Математической формой в дискретно-непрерывной расчетной модели [2] является система дифференциальных уравнений второго порядка относительно нормальных сил в столбах, являющихся следствием сопротивления продольных связей сдвига и которые можно трактовать как дополнительные или внутренние силы метода сил при

удалении связей; число неизвестных нормальных сил равно числу рядов продольных связей, т.е. размер системы дифференциальных уравнений для реальных зданий составляет всего несколько десятков. Если в несущей системе имеются замкнутые в плане контуры, то возникают новые неизвестные – бимоменты, которым соответствуют свои дополнительные дифференциальные уравнения.

Дискретно-континуальная расчетная модель в форме [2] и ее вариантах широко распространена в исследовательских, проектных и исследовательских институтах. Упомянутые работы появились за относительно короткий период, что свидетельствует об их независимости и отражает возникшую в эти годы потребность в создании расчетной модели, отвечающей объективным условиям. Заметный вклад в развитие дискретно-континуальной расчетной модели сделан в работе [6], в которой дана структура разрешающих уравнений, в наибольшей степени пригодная для их решения на ЭВМ. Система линейных дифференциальных уравнений содержит сдвигающие усилия в продольных связях сдвига (по их числу в несущей системе), а также поступательные перемещения и углы поворота здания в плане. В последнее время интенсивно развиваются нелинейные варианты дискретно-континуальной модели.

Таким образом, дискретно-континуальная расчетная модель оказалась достаточно жизнеспособной, плодотворной и перспективной; ее потенциальные возможности, видимо, будут развиваться и в будущем. Вместе с тем можно полагать, что дискретно-континуальные расчетные модели будут по мере развития вычислительной техники все чаще заменяться дискретными расчетными моделями вследствие большей общности, универсальности и хорошей математической обеспеченности последних.

Усилиями многих ученых разработаны основы для дискретных расчетных моделей и на их основе созданы несколько поколений программ для ЭВМ, с учетом соотношения «напряжения – деформации» для бетона и арматуры при однократном нагружении кратковременной нагрузкой.

Соотношения «напряжения-деформации» для бетона и арматуры при одноосных и многоосных напряженных состояниях  $\{\sigma\}_m - \{\varepsilon\}_m$  в условиях простых, сложных и длительных нагружений являются первичными важнейшими компонентами расчетных моделей несущих систем многоэтажных зданий. В сборных и сборно-монолитных железобетонных несущих системах для стыков между разными элементами также необходимо знать характеристики этих стыков в форме «усилие-перемещение»; в некоторых случаях для стыков можно составить свои расчетные модели, в которых могут быть реализованы соотношения «напряжения-деформации». В отдельных случаях удобно целые

конструкции несущей системы представить в виде соединительных элементов, принимая для них обобщенные зависимости «усилие-перемещение»; так, например, поступают с над проемными железобетонными перемычками в дискретно-континуально-расчетной модели.

В настоящее время наблюдается устойчивый, повышенный и всевозрастающий интерес к диаграммам « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » для бетона и арматуры, их экспериментальному получению, аналитическому описанию и использованию в расчетах [1]. Практическое получение полных диаграмм деформирования бетона и арматуры даже при одноосном сжатии и растяжении является технически трудной задачей, ее решение связано с созданием специального испытательного оборудования и средств контроля напряжений и деформаций. При кратковременном однократном нагружении диаграммы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » чаще всего получаются с контролем усилий (напряжений): задаются усилия и измеряются соответствующие деформации. Такой режим обычно дает только восходящие части ветвей диаграмм « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » (рис. 1а).

Полные диаграммы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ », включая нисходящие ветви, получаются в опытах с контролем перемещений (деформаций): задаются некоторые деформации и регистрируются соответствующие им напряжения (рис. 1б).

В первой схеме испытаний (рис. 1а) при постоянной скорости приложения напряжений ( $\Delta\sigma_i / \Delta t_i = const$ , где  $\Delta t_i$  – время приложения нагрузки на  $i$ -ом этапе) соответствующие деформации растут опережающими темпами ( $\Delta\varepsilon_i / \Delta t_i \neq const$ ). Это связано с неупругими деформациями (ползучестью). Первую схему нагружения иногда называют «мягкой», вторую – «жесткой».

Вид диаграммы после достижения ее вершины обычно при таких испытаниях улавливается плохо, так как регулирование снижающихся напряжений затруднительно.

При нагружении с контролем деформаций или вынужденными деформациями (рис. 1б) с постоянной скоростью роста ( $\Delta\varepsilon_i / \Delta t_i = const$ ) соответствующие им напряжения растут с постепенным замедлением ( $\Delta\sigma_i / \Delta t_i \neq const$ ), при этом появляется эффект релаксации напряжений; вторая схема в практической реализации сложнее, но при этом можно получать полные диаграммы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ », включая нисходящие ветви.

Описанные схемы нагружения являются идеализированными. В первой схеме нагрузка может быть «висячей», т.е. только увеличивающейся, и к испытательной установке не предъявляется требова-

ний в отношении ее внутренней жесткости. Во второй схеме испытательное устройство должно иметь абсолютную внутреннюю жесткость.

В действительности приходится мириться с неизбежными отклонениями от указанных требований, следствием чего являются различия в диаграммах « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » в опытах авторов, пользующихся различными опытными устройствами. Особенно это сказывается на характере нисходящих участков диаграмм « $\sigma_m - \varepsilon_m$ ».

Поэтому следует считать актуальной задачу составления регламентирующего документа, определяющего требования к параметрам испытательных устройств и методике испытаний.

Следующим этапом в получении диаграмм « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » является их оформление (представление). Диаграммы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » при одноосных напряжениях могут быть оформлены тремя способами:

- табличным,
- графическим,
- аналитическим.

Табличные формы для « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » являются обычно первичным испытательным документом; с развитием автоматизированных средств измерения, записи и обработки результатов табличные формы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » могут стать основными в исследовательских работах. Однако они лишены общности и универсальности и содержат большой объем информации, неудобной для хранения и передачи.

Графическое представление одноосных

диаграмм « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » выполняет иллюстрированные задачи, точность автоматических графопостроителей обычно невысока.

Наибольшее распространение получили аналитические формы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ ». Они весьма многообразны, и вместе с тем на сегодня к ним предъявляются некоторые общие требования:

- они должны быть простыми по форме и универсальными, т.е. иметь несложную математическую запись при минимальном числе опытных параметров с ясным физическим смыслом и быть пригодными для описания поведения наибольшего набора разных материалов (бетона, арматуры и т.д.);
- параметры диаграммы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » должны иметь соответствующее обоснование с позиций теории вероятности и математической статистики;
- диаграммы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » должны быть пригодными для решения задач расчета конструкций по предельным состояниям, оценки результатов испытаний и т.д.;
- в диаграммах должны отражаться факторы времени и повторного нагружения;
- диаграммы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » должны легко увязываться с современными вычислительными подходами с использованием ЭВМ, т.е. служить для построения матриц жесткости сечений, элементов и систем, а также реализации различных итерационных процессов, характерных для расчетов железобетонных конструкций.

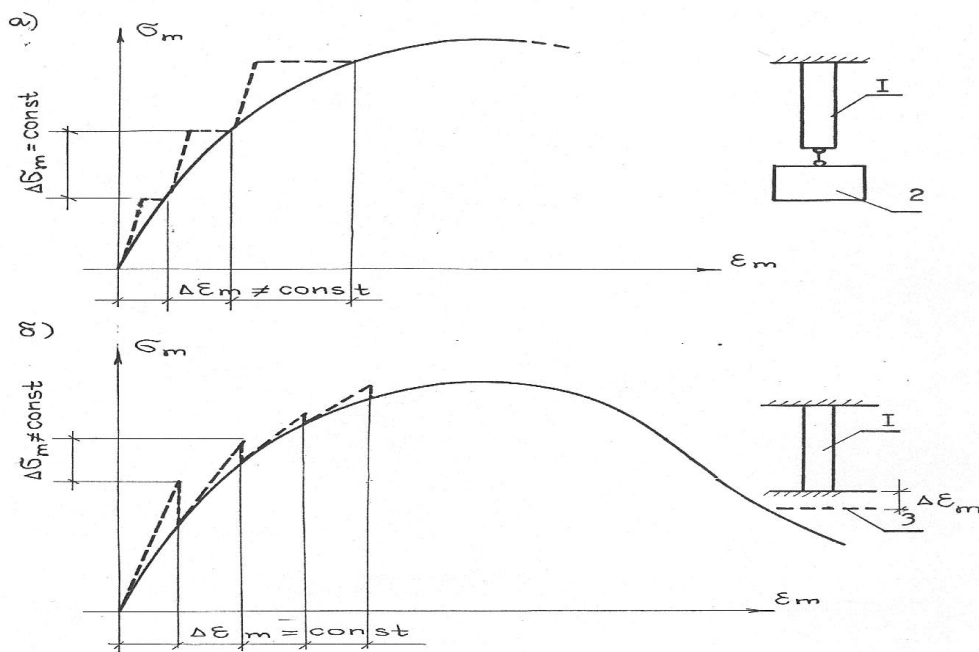


Рис. 1. Диаграммы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ »:

- а) – мягкая схема (при действии «висячего» груза), б) – жесткая схема (при задаваемых деформациях),  
1 – опытный образец, 2 – «висячий» груз, 3 – силовое «жесткое» устройство.

Наибольшее распространение из всех аналитических форм « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » получили степенные.

Степенные зависимости часто используются для связи между другими физическими величинами. Например, диссертантом [5] использована зависимость

$$q_x \approx \sum_n a_n \sigma_x^n \quad (1)$$

для описания связи между перемещениями  $q_x$  арматурного стержня в сечениях с координатой  $X$ , подвергнутого выдергиванию (втягиванию) из железобетонного элемента, где  $a_n$  – опытные параметры, число которых соответствует требуемой точности описания зависимости « $q_x - \sigma_x$ », где  $\sigma_x$  – нормальное напряжение в арматуре в сечении с координатой  $X$ .

Основой для отыскания параметров  $a_n$  служила опытная зависимость « $q_o - \sigma_o$ » между смещениями  $q_o$  и напряжениями  $\sigma_o$  на свободном конце арматурного стержня. Параметры  $a_n$  отыскиваются из решения системы алгебраических уравнений вида

$$\{q_o\} = [\sigma_o^n] \{a_n\}, \text{ где } \{q_o\} = \{q_{o1}, q_{o2}, \dots, q_{on}\}^T \quad (2)$$

вектор опытных значений для перемещений арматурного стержня на свободном конце;  $[\sigma_o^n]$  – матрица, элементами которой служат нормальные напряжения (в степенях  $n$ ) на свободном конце;

$\{a_o\} = \{a_{o1}, a_{o2}, \dots, a_{on}\}^T$  – искомые параметры.

Ход решения задачи по отысканию параметров  $a_n$  в данном конкретном случае является общим в математическом отношении для подобных нелинейных задач.

Применительно к диаграмме « $\sigma - \varepsilon$ » формула (2) выглядит так:

$$\sigma = \sum_n b_n \varepsilon^n \quad (3)$$

где:  $n$  – целые (или дробные) степени.

Зависимости « $\sigma - \varepsilon$ » типа (3) имеют тот недостаток, что они трудно обращаются, т.е. обратная запись в форме « $\varepsilon - \sigma$ » требует решения нелинейных алгебраических уравнений высокого порядка. Кроме того, в формуле (3) трудно учесть влияние длительности нагрузки и повторности нагружений.

В настоящем исследовании использованы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » в форме [4], эти диаграммы включены в расчетные формулы для элементов матриц

жесткости сечений, элементов и несущих систем, они введены в программы для ЭВМ, на их основе выполнены численные примеры и даны сопоставления результатов расчетов и опытов.

Согласно [4], диаграммы « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » для бетона и арматуры при одноосном сжатии и растяжении принимаются в единообразной форме:

$$\sigma_m = E_m \nu_m \varepsilon_m = E_m \varepsilon_m, \quad (4)$$

где:  $\nu_m$  – коэффициенты упругих деформаций материала (бетона арматуры).

Для линейных участков диаграмм  $\nu_m = 1$ , для восходящего и нисходящего участков:

$$\nu_m = \hat{\nu}_m \pm (\nu_o - \hat{\nu}_m)(1 - e_{1m}\eta_m - e_{2m}\eta_m^2)^{0,5}, \quad (5)$$

где:  $\hat{\nu}_m$  – значение  $\nu_m$  для вершины диаграммы;

$$\eta_m = (\sigma_m - \sigma_{m,1}) / (\hat{\sigma}_m - \sigma_{m,1});$$

$\hat{\sigma}_m$  – напряжение для вершины диаграммы;

$\sigma_{m,1}$  – напряжение, отвечающее линейной части диаграммы;

$e_{1,m}$  – коэффициент, характеризующий вид материала;

$$e_{2,m} = 1 - e_{1,m}.$$

Конкретные значения параметров бетона и арматуры приводятся в [4], на рис. 2 приведен характерный вид диаграммы « $\sigma_\varepsilon - \varepsilon_\varepsilon$ » для бетона при сжатии и растяжении.

В исследованиях по железобетону для диаграммы арматуры « $\sigma_s - \varepsilon_s$ » пока не считается нужным заниматься нисходящими ветвями, ибо обрыв арматуры даже с площадью текучести носит мгновенный характер, и современные испытательные средства не в состоянии задержать процесс обрыва арматуры.

В большинстве задач по железобетону обрыв арматурного стержня означает исчерпание прочности в сечении, после чего конструкция не поддается описанию.

Однако в ряде случаев с обрывом некоторых арматурных стержней конструкция может оставаться жизнеспособной (статически неопределимые стержневые системы, сечения с распределенным расположением арматуры по высоте, плосконапряженные конструкции и т.д.).

В этих случаях целесообразно для арматурных стержней в диаграммах « $\sigma_m - \varepsilon_m$ » удерживать нисходящие ветви. До получения соответствующих экспериментальных данных можно нисходящую ветвь задавать круто падающей прямой с переходом на нисходящий участок с малым уровнем напряжений.

Такое очертание нисходящей ветви практически не приведет к искажению действительного поведения арматуры, однако позволит в расчетных итерационных процессах избежать математических затруднений.

Особенности расчета железобетонных плит с учетом нелинейной работы элементов, в отличие от упругой постановки задачи, заключаются в

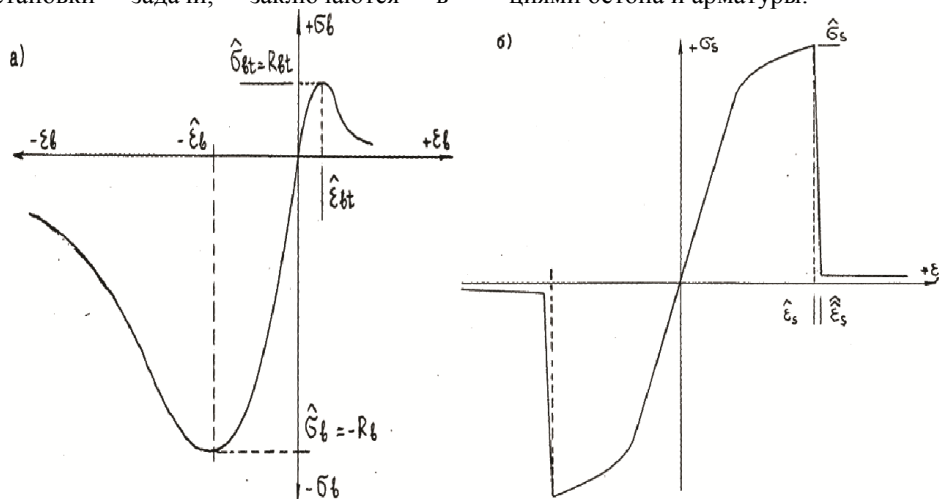


Рис. 2. Диаграммы «напряжения – деформация» при одноосном кратковременном нагружении, а) – бетона, б) – арматуры.

Для арматуры зависимость " $\sigma_s - \epsilon_s$ " принимается одноосной, без учета объемного напряженно-деформированного состояния являются переменными в пределах длины и зависят от соотношения и уровня деформаций.

$$\sigma_b = E'_e \cdot \epsilon_e \quad (6)$$

где:  $E'_e = \nu \cdot E_e$ ;  $\nu = e^{m \cdot (\epsilon/\bar{\epsilon}) - m - 1}$ ;  $m = \ln(R_e / E_e \cdot \bar{\epsilon})$ .

Наряду с этим может быть решена задача поиска вектора сил, который воспринимается сечением перед наступлением предельного состояния. Для решения этой задачи должны быть известными и заданы: геометрические параметры нормального сечения и физико-механические характеристики материалов (бетон и арматуры) соответствующими " $\sigma - \epsilon$ ".

В изложенном методе расчета не является обязательным вычисление внутренних сил, либо несущая способность и предельные деформации оцениваются по перемещениям, являющимися функциями диаграмм бетона и арматуры. Однако, при желании, внутренние силы можно получить как попутный результат, не прибегая при этом к какой-либо перестройке расчетного алгоритма.

### Выводы

Дискретно-континуальная расчетная модель оказалась достаточно жизнеспособной, плодотворной и перспективной; ее потенциальные возможности, видимо, будут развиваться и в будущем. Вместе с тем можно полагать, что дискретно-континуальные расчетные модели будут по мере развития вычисли-

формирования матрицы жесткости, где появляются дополнительные побочные элементы [3]. Эти элементы отражают взаимное влияние продольных сил, изгибающих и крутящих моментов, действующих по плоскостям сосредоточенных деформаций. В то же время следует сказать, что элементы матрицы нелинейные, что объясняется неупругими деформациями бетона и арматуры.

тельной техники все чаще заменяются дискретными расчетными моделями вследствие большей общности, универсальности и хорошей математической обеспеченности. На основе созданы несколько поколений программ для ЭВМ, с учетом соотношения «напряжения – деформации» для бетона и арматуры при однократном нагружении кратковременной и длительной нагрузкой.

### Список использованной литературы

1. Байков В.Н., Горбатов С.В., Димитров З.А. Построение зависимости между напряжениями и деформациями сжатого бетона по системе нормируемых показателей. - Изв. вузов. Строит-во и архитектура. - 1977. - № 6. - С. 15-18.
2. Дроздов П.Ф. Конструирование и расчет несущих систем многоэтажных зданий и их элементов. - М.: Стройиздат. - 1977. - 223 с.
3. Зулпуев А.М. Построение аппроксимирующей зависимости «напряжения-деформация» для бетона. //Научно-технический и производственный журнал «Бетон и железобетон». № 2, 2006. - Москва. - 2006. - С. 9-11.
4. Карпенко Н.И., Мухамедиев Т.А., Петров А.Н. Исходные и трансформированные диаграммы деформирования бетона и арматуры. - В кн.: напряженно-деформированное состояние бетонных и железобетонных конструкций. - М.: НИИЖБ. - 1986. - С. 7-25.
5. Смирнов О.Г. Расчет железобетонных конструкций каркасно-панельных зданий на устойчивость и по деформированной схеме. Автореферат диссертации на соискание ученой степени кандидата технических наук. - М., МИСИ им. В.В. Куйбышева. - 1973. - 15 с.
6. Паньшин Л.Л. Предельные состояния каркасно-связевых несущих систем. Автореф. докт. дисс. - М. МИСИ им. В.В. Куйбышева. - 1984. - 36 с.

Рецензент: д.т.н., профессор Абдыкалыков А.