

**МАТЕМАТИКА. ТЕХНИКА. ТЕХНОЛОГИЯ**

*Карасаев И.К.*

**ПОЛЯРИЗАЦИЯ И НОРМАЛИЗАЦИЯ БЕСКОНЕЧНЫХ МАТРИЦ**

*I. K. Karasaev*

**POLARIZATION AND NORMALIZATION OF INFINITE MATRICES**

УДК 517.956 (575.2)

Рассматривается дифференциальное уравнение

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + q_1(t) \frac{dy}{dt} + q_0(t)y = 0, \quad (1)$$

где  $q(t)$  ( $k = 1, 2$ ) – непрерывны и  $q_k(t + 2\pi) = q_k(t)$  ( $k = 1, 2$ ).

Особо отметим, что случай, когда

$$a_0 = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} a(t) dt = 0, \quad (2)$$

и (1) представимо в виде [39, §.634]

$$\ddot{x} + a(t) \cdot x = 0. \quad (3)$$

где 
$$a(t) = q_0(t) - \frac{1}{4} q_1^2(t) - \frac{1}{2} \dot{q}_1(t) \quad (4)$$

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.** Динамическую систему, описываемую уравнением (1) будем называть полной.

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.** Динамическую систему, описываемую уравнением (3), где  $a(t)$  определяется равенством (4), будем называть неполной.

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 3.** Функцию  $a(t)$ , определяемую равенством (4), будем называть **коэффициентом неполной динамической системы**.

Случай (2), вызывает большую трудность, т.к. в этом случае не удастся поляризовать векторное уравнение

$$A_0(\mu) \vec{z} = 0, \quad (5)$$

где  $\vec{z} = (\dots, z_{-2}, z_{-1}, z_0, z_1, z_2, \dots)$  – неизвестный вектор.

Матрица в векторном уравнения имеет вид ( $a_0 = 0$ ):

$$A_0(\mu) = \begin{pmatrix} (\mu - 2i)^2 & a_{-2+1} & a_{-2+0} & a_{-2-1} & a_{-2-2} \\ a_{-1+2} & (\mu - i)^2 & a_{-1+0} & a_{-1-1} & a_{-1-2} \\ a_{0+2} & a_{0+1} & (\mu + 0i)^2 & a_{0-1} & a_{0-2} \\ a_{1+2} & a_{1+1} & a_{1+0} & (\mu + i)^2 & a_{1-2} \\ a_{2+2} & a_{2+1} & a_{2+0} & a_{2-1} & (\mu + 2i)^2 \end{pmatrix} \quad (6)$$

На характеристические показатели наложим условие

$$(\mu + ip)^2 - \alpha \neq 0, \quad (p = 0, \pm 1, \pm 2, \dots) \quad (7)$$

где  $\mu$  принадлежит бесконечной полосе (8),  $\alpha$  – произвольное комплексное число, отличное от нуля, также принадлежит области  $G$ :

$$G : \begin{cases} -\frac{1}{2} \leq \text{Im } \mu \leq \frac{1}{2}, \\ -\infty < \text{Re } \mu < +\infty, \end{cases} \quad (8)$$

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 4.** Условие (7) будем называть **условием поляризации характеристических показателей**,  $\alpha$  будем называть **носителем поляризации**.

$$A_0(\mu) = \left\| [A_0(\mu)]_{pq} \right\|_{-\infty}^{\infty},$$

$[A_0(\mu)]_{pq} = (\mu + ip)^2 \delta_{pq} + a_{p-q}$  – элемент, находящийся на пересечении  $p$ -ой строки  $q$ -го столбца,  $\delta_{pq}$  – символ Кронекера.

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 5.** Диагональную матрицу

$$\lambda_1(\mu) = \text{diag} \left[ \dots, \frac{1}{(\mu - 2i)^2}, \frac{1}{(\mu - i)^2}, \frac{1}{(\mu - 0i)^2}, \frac{1}{(\mu + i)^2}, \frac{1}{(\mu + 2i)^2}, \dots \right] =$$

$$= \begin{pmatrix} \ddots & & & & & \\ & \frac{1}{(\mu - 2i)^2} & & & & \\ & & \frac{1}{(\mu - i)^2} & & & \\ & & & \frac{1}{(\mu - 0i)^2} & & \\ & & & & \frac{1}{(\mu + i)^2} & \\ & & & & & \frac{1}{(\mu + 2i)^2} \\ & & & & & \ddots \end{pmatrix},$$

будем называть **дробной поляризующей матрицей (множителем) нулевым носителем** ( $\alpha = 0$ ).

Действуя слева **поляризующей**  
матрицей  $\lambda(\mu)$  на векторное уравнение (5),  
имеем

$$A_2(\mu) \vec{z} = \vec{0} \tag{9}$$

где  $\vec{z} = (\dots, z_{-2}, z_{-1}, z_0, z_1, z_2, \dots)$  – неизвестный вектор.

$$A_2(\mu) = \left\| [A_2(\mu)]_{pq} \right\|_{-\infty}^{\infty}, \quad [A_2(\mu)]_{pq} = \delta_{pq} + \frac{a_{p-q}}{(\mu + ip)^2}.$$

В развернутом виде

$$A_2(\mu) = \begin{pmatrix} 1 & \frac{a_{-2+1}}{(\mu - 2i)^2} & \frac{a_{-2-0}}{(\mu - 2i)^2} & \frac{a_{-2-1}}{(\mu - 2i)^2} & \frac{a_{-2-2}}{(\mu - 2i)^2} \dots \\ \dots & \frac{a_{-1+2}}{(\mu - i)^2} & 1 & \frac{a_{-1-0}}{(\mu - i)^2} & \frac{a_{-1-1}}{(\mu - i)^2} & \frac{a_{-1-2}}{(\mu - i)^2} \dots \\ \dots & \frac{a_{0+2}}{(\mu - 0i)^2} & \frac{a_{0+1}}{(\mu - 0i)^2} & 0 & \frac{a_{0-1}}{(\mu - 0i)^2} & \frac{a_{0-2}}{(\mu - 0i)^2} \dots \\ \dots & \frac{a_{1+2}}{(\mu + i)^2} & \frac{a_{1+1}}{(\mu + i)^2} & \frac{a_{1-0}}{(\mu + i)^2} & 1 & \frac{a_{1-2}}{(\mu + i)^2} \dots \\ \dots & \frac{a_{2+2}}{(\mu + 2i)^2} & \frac{a_{2+1}}{(\mu + 2i)^2} & \frac{a_{2-0}}{(\mu + 2i)^2} & \frac{a_{2-1}}{(\mu + 2i)^2} & 1 \dots \end{pmatrix} \tag{10}$$

$$\Delta_2(\mu) = \det A_2(\mu)$$

есть функция от комплексной переменной  $\mu$ .

Очевидно, что

$$A_2(\mu) = \lambda(\mu) \cdot A_0(\mu).$$

Заметим, что действие **поляризующей матрицы** на уравнение (5), (матрицу  $A_0(\mu)$ ) равносильно тому, что каждое уравнение бесконечной линейной системы (10) (каждая строка  $A_0(\mu)$ ) умножается на соответствующий (персональный) множитель так, что получается эквивалентная бесконечная линейная система уравнений, где  $\delta_{pq}$  - символ Кронекера.

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 6.** Будем говорить, что матрица (10) имеет нормальную форму, если двойной ряд

$$\begin{aligned} & \dots + \frac{a_{-2+1}}{(\mu-2i)^2} + \frac{a_{-2-0}}{(\mu-2i)^2} + \frac{a_{-2-1}}{(\mu-2i)^2} + \frac{a_{-2-2}}{(\mu-2i)^2} + \dots \\ & \dots + \frac{a_{-1+2}}{(\mu-i)^2} + \frac{a_{-1-0}}{(\mu-i)^2} + \frac{a_{-1-1}}{(\mu-i)^2} + \frac{a_{-1-2}}{(\mu-i)^2} + \dots \\ & \dots + \frac{a_{0+2}}{(\mu-0i)^2} + \frac{a_{0+1}}{(\mu-0i)^2} + \frac{a_{0-1}}{(\mu-0i)^2} + \frac{a_{0-2}}{(\mu-0i)^2} + \dots \\ & \dots + \frac{a_{1+2}}{(\mu+i)^2} + \frac{a_{1+1}}{(\mu+i)^2} + \frac{a_{1-0}}{(\mu+i)^2} + \frac{a_{1-2}}{(\mu+i)^2} + \dots \\ & \dots + \frac{a_{2+2}}{(\mu+2i)^2} + \frac{a_{2+1}}{(\mu+2i)^2} + \frac{a_{2-0}}{(\mu+2i)^2} + \frac{a_{2-1}}{(\mu+2i)^2} + \dots \end{aligned}$$

сходится абсолютно в полосе  $G$  [4, с.332].

**ТЕОРЕМА 1.** Матрица (10) имеет нормальную форму

**Доказательство.** Суммируя по строкам, затем полученные суммы по столбцам, имеем ряд

$$\sum_{p=-\infty}^{\infty} \frac{S}{(\mu+ip)^2},$$

который сходится абсолютно в  $G$ , где

$$S = \sum_{p=-\infty}^{\infty} a_p, \quad a_0 = 0$$

также сходится абсолютно в  $G$  [4, с.332].

Тогда соответствующая, векторному уравнению (9) бесконечная линейная система называется нормальной, а определитель системы

$$\Delta_2(\mu) = \det A_2(\mu)$$

также называется нормальным, где  $\Delta_2(\mu)$  есть функция от комплексной переменной  $\mu$ .

Нормальная система обладает многими свойствами конечных систем, в частности, однородная нормальная линейная система бесконечных линейных уравнений имеет нетривиальное решение тогда и только тогда, когда определитель равен нулю

$$\Delta_2(\mu) = \det A_2(\mu) = 0.$$

Следующая наша задача – **внесение полюсов** в элементы матрицы, точнее, в нулевую строку матрицы  $A_0(\mu)$ . Для этого, **пользуясь условием поляризации характеристических показателей**, построим левую диагональную матрицу с **ненулевым носителем** ( $\alpha \neq 0$ ).

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ 7.** Диагональная матрица

$$\lambda(\mu) = \text{diag} \left[ \dots, \frac{1}{(\mu-2i)^2 - \alpha}, \frac{1}{(\mu-i)^2 - \alpha}, \frac{1}{(\mu-0i)^2 - \alpha}, \frac{1}{(\mu+i)^2 - \alpha}, \frac{1}{(\mu+2i)^2 - \alpha}, \dots \right] =$$

